

Exercices corrigés de MTB



Printemps 2018

André Turbergue

TD1 : calcul matriciel

1 Énoncés

Exercice 1.

On pose $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$. Calculer A^n pour tout entier naturel n .

Exercice 2. On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Soient $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$.

Montrer que $AB = AC$, a-t-on $B = C$? Que peut-on en conclure sur A ?

Exercice 3. (Médian 2010)

Pour tout nombre réel x , on définit la matrice $M(x) \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ par :

$$M(x) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 & 1 & x \\ -2x & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Vérifier la relation $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad M(x)M(y) = M(x + y)$
2. En déduire que pour tout réel x et pour tout entier naturel n , $(M(x))^n = M(nx)$
3. Montrer que la matrice $M(x)$ est inversible. Quel est son inverse?
4. Justifier que l'application $M : x \mapsto M(x)$, de \mathbb{R} vers $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$, est injective. Cette application est-elle bijective?

5. Dans cette question, on pose $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4 & 1 & -2 \\ 4 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Donner l'expression de A^n sous la forme d'un tableau matriciel pour $n \in \mathbb{N}$.

Exercice 4. (Final 2011)

Soit p un entier naturel non nul.

Une matrice carrée A de $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ est dite nilpotente d'indice p si $A^p = \mathbf{O}_3$ et $A^{p-1} \neq \mathbf{O}_3$.

Une matrice A de $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ est nilpotente lorsqu'elle est nilpotente d'indice p pour un certain entier naturel p non nul.

Pour toute matrice nilpotente $A \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$, on pose :
$$\exp(A) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{k!} A^k$$

Soit M une matrice nilpotente d'indice 2 et N une matrice nilpotente d'indice 3, deux matrices carrées d'ordre 3 telles que $MN = NM$.

1. À l'aide de la formule du binôme de Newton, développer $(M + N)^4$.

En déduire que $M + N$ est nilpotente.

2. Démontrer la relation :
$$\exp(M + N) = \exp(M) \exp(N).$$

3. Simplifier le produit $\exp(N) \exp(-N)$.

En déduire que $\exp(N)$ est inversible et exprimer son inverse $\exp(N)^{-1}$ comme combinaison linéaire de I_3 , N et N^2 .

2 Corrigés

Exercice 1. On vérifie à la main, ou avec Maxima, que $A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$,

$$A^3 = \begin{pmatrix} 1 & 7 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}, \quad A^6 = \begin{pmatrix} 1 & 63 \\ 0 & 64 \end{pmatrix}$$

On conjecture que $\forall n \in \mathbb{N}, A^n = \begin{pmatrix} 1 & 2^n - 1 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix}$

et on démontre cette égalité matricielle par récurrence sur $n \in \mathbb{N}$.

Exercice 2.

Le calcul de AB et AC donne $AB = AC = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 4 & 4 & 3 \end{pmatrix}$. Or $B \neq C$ ce qui implique que A n'est pas inversible. En effet par la contraposée si A est inversible alors $AB = AC \Rightarrow B = C$. Or $B \neq C$ donc A n'est pas inversible.

Exercice 3.

1. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Calculons le produit :

$$\begin{aligned} M(x) \times M(y) &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 & 1 & x \\ -2x & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -y^2 & 1 & y \\ -2y & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 - y^2 - 2xy & 1 & y + x \\ -2x - 2y & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -(x+y)^2 & 1 & x+y \\ -2(x+y) & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= M(x+y) \end{aligned}$$

2. Soit x un réel fixé. Pour $n \in \mathbb{N}$, notons \mathcal{P}_n l'égalité : « $[M(x)]^n = M(nx)$ »

- Vérifions \mathcal{P}_0 : $[M(x)]^0 = I_3$ par convention et $M(0 \times x) = M(0) = I_3$.

- Soit $k \in \mathbb{N}$. Supposons \mathcal{P}_k vraie. Démontrons alors, sous cette hypothèse, que \mathcal{P}_{k+1} est vraie.

$$\begin{aligned} [M(x)]^{k+1} &= M(x) \times M(x)^k && \text{d'après l'hypothèse de récurrence} \\ &= M(x) \times M(kx) && \text{d'après relation de 1. avec } y = kx \\ &= M(x+kx) && \text{ce qui est l'égalité au rang } k+1. \\ &= M((k+1)x) \end{aligned}$$

- Conclusion : selon le principe de récurrence, l'égalité \mathcal{P}_n est vraie pour tout entier naturel n .

3. En prenant $y = -x$ dans la relation établie en 1., on obtient :

$$M(x) \times M(-x) = M(x-x) = M(0) = I_3$$

où $M(-x)$ est une matrice de même taille que $M(x)$. Par conséquent la matrice $M(x)$ est inversible et $[M(x)]^{-1} = M(-x)$

- 4. • Soit x et y deux réels tels que $M(x) = M(y)$.

$$\text{Alors } \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -x^2 & 1 & x \\ -2x & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -y^2 & 1 & y \\ -2y & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

On en déduit que $x = y$. Donc l'application $M : x \mapsto M(x)$ est une injection de \mathbb{R} dans $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$.

- $\forall x \in \mathbb{R}, M(x) \neq O_3$

La matrice nulle $O_3 \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ ne peut pas s'écrire sous la forme $M(x)$ avec x réel. Donc l'application M n'est pas surjective, ni bijective.

$$5. \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4 & 1 & -2 \\ 4 & 0 & 1 \end{pmatrix} = M(-2)$$

$$\text{Donc } \forall n \in \mathbb{N}, A^n = [M(-2)]^n \stackrel{\text{d'après 2.}}{=} M(-2n) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4n^2 & 1 & -2n \\ 4n & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Exercice 4.

1. Puisque M et N commutent, on peut utiliser la formule du binôme :

$$(M + N)^4 = \binom{4}{0} M^4 N^0 + \binom{4}{1} M^3 N^1 + \binom{4}{2} M^2 N^2 + \binom{4}{3} M^1 N^3 + \binom{4}{4} M^0 N^4.$$

Or, par hypothèse, $M^2 = M^3 = M^4 = \mathbf{O}_3$ et $N^3 = N^4 = \mathbf{O}_3$.

Donc, $(M + N)^4 = \mathbf{O}_3$: $M + N$ est nilpotente.

2. $\exp(M) \exp(N) = (I_3 + M)(I_3 + N + \frac{1}{2}N^2)$

$$= I_3 + N + M + \frac{1}{2}N^2 + MN + \frac{1}{2}MN^2$$

De plus

$$\begin{aligned} \exp(M + N) &= I_3 + (M + N) + \frac{1}{2}(M + N)^2 + \frac{1}{6}(M + N)^3 \\ &= I_3 + M + N + \frac{1}{2}(M^2 + 2MN + N^2) + \frac{1}{6}(M^3 + 3M^2N + 3MN^2 + N^3) \\ &= I_3 + M + N + \frac{1}{2}(\mathbf{O}_3 + 2MN + N^2) + \frac{1}{6}(\mathbf{O}_3 + 3\mathbf{O}_3N + 3MN^2 + \mathbf{O}_3) \\ &= I_3 + M + N + MN + \frac{1}{2}N^2 + \frac{1}{2}MN^2 \end{aligned}$$

Il vient que $\exp(M + N) = \exp(M) \exp(N)$.

3.

$$\begin{aligned} \exp(N) \exp(-N) &= (I_3 + N + \frac{1}{2}N^2) (I_3 - N + \frac{1}{2}N^2) \\ &= [(I_3 + \frac{1}{2}N^2) + N] [(I_3 + \frac{1}{2}N^2) - N] \\ &= (I_3 + N^2 + \frac{1}{4}N^4) - N^2 \\ &= I_3 \quad (\text{car } N^4 = \mathbf{O}_3). \end{aligned}$$

Il vient que $\exp(N)$ est inversible et $\exp(N)^{-1} = \exp(-N) = I_3 - N + \frac{1}{2}N^2$.

TD2 : intégration

1 Énoncés

Exercice 1.

a désigne un nombre réel positif fixé. Pour tout entier naturel n , on pose

$$I_n = \int_0^a \frac{x^n}{n!} e^{-x} dx$$

On ne cherchera pas à expliciter I_n .

1. Calculer, en fonction de a , I_0 .
2. (a) Montrer que, pour tout entier naturel n et pour tout réel x de l'intervalle $[0; a]$:

$$0 \leq \frac{x^n}{n!} e^{-x} \leq \frac{x^n}{n!}$$

(b) En déduire un encadrement de I_n pour tout entier naturel n .

(c) Déterminer la limite de la suite $(I_n)_{n \in \mathbb{N}}$. On rappelle que $a^n \underset{(n \rightarrow +\infty)}{=} o(n!)$

3. Démontrer, pour tout entier naturel k non nul, l'égalité $I_k - I_{k-1} = -\frac{a^k}{k!} e^{-a}$
4. Déduire de ce qui précède que,

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, \quad I_n - I_0 = -e^{-a} \sum_{k=1}^n \frac{a^k}{k!}$$

5. En déduire finalement $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{a^k}{k!}$

Exercice 2.

On se propose d'étudier la fonction f définie sur l'intervalle $]0, +\infty[$ par :

$$f(x) = \int_1^x \frac{\ln t}{1+t^2} dt$$

On désigne par Γ sa courbe représentative dans le plan rapporté à un repère orthogonal $(O; \vec{i}, \vec{j})$

1. (a) Justifier la dérivabilité de f sur $]0, +\infty[$ et calculer $f'(x)$.
 (b) En déduire le sens de variations de f sur $]0, +\infty[$.
 (c) Que peut-on dire du signe de $f(x)$?

2. (a) Pour $x > 0$, calculer $\int_1^x \frac{\ln t}{t^2} dt$
 (b) Montrer que pour tout $x > 1$,

$$\frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right) \leq f(x) \leq \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right)$$

3. On admet le théorème suivant :

Si φ est une fonction monotone sur l'intervalle $[a, +\infty[$, alors φ admet une limite, finie ou infinie, en $+\infty$.

Prouver que f admet une limite réelle ℓ en $+\infty$. Encadrer cette limite ℓ .

4. (a) Soit g la fonction définie sur $]0, +\infty[$ par $g(x) = f(x) - f\left(\frac{1}{x}\right)$
 Calculer $g'(x)$.
 (b) En déduire que pour tout réel $x > 0$, $f(x) = f\left(\frac{1}{x}\right)$
 (c) Démontrer que f admet une limite finie en zéro. Préciser cette limite.
 On prolonge par continuité la fonction f en zéro en posant $f(0) = \lim_{x \rightarrow 0^+} f(x)$
5. (a) Montrer que pour tout $x \in]0; 1[$, $f(x) - f(0) \leq \frac{1}{2}(x \ln x - x)$
 (b) Démontrer que f n'est pas dérivable à droite en zéro.
 Que peut-on dire de la courbe Γ au point d'abscisse zéro ?
6. (a) À l'aide de la calculatrice, donner des valeurs décimales approchées à 10^{-2} près de $f(0)$, $f(2)$, $f\left(\frac{3}{2}\right)$, $f(4)$ et $f(8)$.
 (b) Tracer l'allure de la courbe Γ .

2 Corrigés

Exercice 1.

1. $I_0 = \int_0^a e^{-x} dx = [-e^{-x}]_0^a = -e^{-a} - (-e^0)$ $I_0 = 1 - e^{-a}$

2. (a) Soit $n \in \mathbb{N}$ et $x \in [0; a]$.
 Alors $x \geq 0 \implies -x \leq 0 \implies 0 < e^{-x} \leq e^0 \implies 0 < e^{-x} \leq 1$ (*)

Or $\frac{x^n}{n!} \geq 0$. Donc, en multipliant les membres de (*) par $\frac{x^n}{n!}$, on obtient pour tout x de $[0; a]$, $0 \leq \frac{x^n}{n!} e^{-x} \leq \frac{x^n}{n!}$

(b) En intégrant membre à membre la double inégalité précédente de 0 à a , il vient :

$$0 \leq I_n \leq \int_0^a \frac{x^n}{n!} dx$$

Or $\int_0^a \frac{x^n}{n!} dx = \left[\frac{x^{n+1}}{(n+1)n!} \right]_0^a = \left[\frac{x^{n+1}}{(n+1)!} \right]_0^a = \frac{a^{n+1}}{(n+1)!}$

Donc $\forall n \in \mathbb{N}, 0 \leq I_n \leq \frac{a^{n+1}}{(n+1)!}$

(c) On a rappelé que $a^n \underset{(n \rightarrow +\infty)}{=} o(n!)$ ce qui signifie que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a^n}{n!} = 0$.

D'où $\forall n \in \mathbb{N}, \frac{a^{n+1}}{(n+1)!} = \frac{a}{n+1} \times \frac{a^n}{n!} \xrightarrow{(n \rightarrow +\infty)} 0$

Le théorème des gendarmes permet de conclure que la suite (I_n) converge et que $\lim_{n \rightarrow +\infty} I_n = 0$

3. Soit $k \in \mathbb{N}^*$. $I_k = \int_0^a \frac{x^k}{k!} e^{-x} dx$

Posons $\begin{cases} u(x) = \frac{x^k}{k!} \\ v'(x) = e^{-x} \end{cases}$ Alors $\begin{cases} u'(x) = \frac{kx^{k-1}}{k!} = \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} \\ v(x) = -e^{-x} \end{cases}$

Les fonctions u et v sont de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} .

Grâce à une intégration par parties, on obtient

$$I_k = \left[-\frac{x^k}{k!} e^{-x} \right]_0^a - \int_0^a -\frac{x^{k-1}}{(k-1)!} e^{-x} dx = -\frac{a^k}{k!} e^{-a} + \int_0^a \frac{x^{k-1}}{(k-1)!} e^{-x} dx$$

Ainsi $I_k = -\frac{a^k}{k!} e^{-a} + I_{k-1}$

4. Pour tout n de \mathbb{N}^* ,

$$\begin{aligned} I_n - I_0 &= (I_n - I_{n-1}) + (I_{n-1} - I_{n-2}) + \dots + (I_3 - I_2) + (I_2 - I_1) + (I_1 - I_0) \\ &= \sum_{k=1}^n (I_k - I_{k-1}) \\ &= \sum_{k=1}^n -\frac{a^k}{k!} e^{-a} \text{ d'après 3.} \end{aligned}$$

D'où, en factorisant par $-e^{-a}$ (constante indépendante de l'indice de sommation),

$$I_n - I_0 = -e^{-a} \sum_{k=1}^n \frac{a^k}{k!}$$

5. Soit n un entier naturel non nul. D'après l'égalité précédente,

$$\sum_{k=1}^n \frac{a^k}{k!} = e^a (I_0 - I_n) = e^a (1 - e^{-a} - I_n) = e^a - 1 - e^a I_n.$$

Donc $1 + \sum_{k=1}^n \frac{a^k}{k!} = e^a - e^a I_n$ c'est-à-dire $\sum_{k=0}^n \frac{a^k}{k!} = e^a (1 - I_n)$

Or on a vu que $\lim_{n \rightarrow +\infty} I_n = 0$. On en déduit que

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{a^k}{k!} = e^a$$

Exercice 2.

On définit la fonction f sur l'intervalle $]0, +\infty[$ par :

$$f(x) = \int_1^x \frac{\ln t}{1+t^2} dt$$

1. (a) Soit la fonction $h : t \mapsto \frac{\ln t}{1+t^2}$. Alors h est dérivable sur $]0, +\infty[$, donc h est continue sur $]0, +\infty[$ et on sait que f est l'unique primitive de h sur $]0, +\infty[$, qui s'annule en 1. Autrement dit, f est dérivable sur $]0, +\infty[$ et $\forall x \in]0, +\infty[$, $f'(x) = h(x) = \frac{\ln x}{1+x^2}$ avec $f(1) = 0$.
- (b) Pour tout $x > 0$, $1+x^2 \geq 1 > 0$ donc $f'(x)$ est du signe de $\ln x$. Il en résulte que f est strictement décroissante sur $]0; 1]$ et strictement croissante sur $]1; +\infty[$.
- (c) f étant strictement décroissante sur $]0; 1[$, $0 < x < 1 \Rightarrow f(x) > f(1) \Rightarrow f(x) > 0$ et $x > 1 \Rightarrow f(x) < f(1) \Rightarrow f(x) < 0$ car f croît strictement sur $]1; +\infty[$. Ainsi $\forall x \in]0, +\infty[\setminus \{1\}$, $f(x) > 0$

2. (a) Soit $x > 0$, x fixé. Posons $\begin{cases} u(t) = \ln t \\ v'(t) = \frac{1}{t^2} \end{cases}$ alors $\begin{cases} u'(t) = \frac{1}{t} \\ v(t) = -\frac{1}{t} \end{cases}$

Les fonctions u, v, u' et v' sont dérivables sur $]0; +\infty[$.

Le théorème d'intégration par parties permet d'écrire :

$$\begin{aligned} \int_1^x \frac{\ln t}{t^2} dt &= \int_1^x u(t)v'(t) dt = [u(t)v(t)]_{t=1}^{t=x} - \int_1^x u'(t)v(t) dt \\ &= \left[-\frac{1}{t} \ln t \right]_{t=1}^{t=x} - \int_1^x -\frac{1}{t^2} dt = -\frac{\ln x}{x} + \left[\frac{1}{t} \right]_{t=1}^{t=x} = -\frac{\ln x}{x} + 1 \end{aligned}$$

- (b) Soit $x > 1, x$ fixé. Soit $t \in [1; x]$. Alors $1 \leq t^2$ donc $0 < t^2 \leq 1+t^2 \leq 2t^2$ puis $\frac{1}{2t^2} \leq \frac{1}{1+t^2} \leq \frac{1}{t^2}$. Or $\ln t \geq 0$ car $t \geq 1$

Par conséquent $\forall t \in [1; x]$, $\frac{1}{2} \times \frac{\ln t}{t^2} \leq \frac{\ln t}{1+t^2} \leq \frac{\ln t}{t^2}$

En intégrant membre à membre cet encadrement, on obtient :

$$\frac{1}{2} \int_1^x \frac{\ln t}{t^2} dt \leq \int_1^x \frac{\ln t}{1+t^2} dt \leq \int_1^x \frac{\ln t}{t^2} dt. \text{ On en déduit, d'après 2.(a),}$$

que

$$\frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right) \leq f(x) \leq \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right)$$

3. Comme f est une fonction monotone sur l'intervalle $]1, +\infty[$, f admet une limite, finie ou infinie, en $+\infty$. Cette limite ne peut pas être $-\infty$ car f est croissante sur $]1, +\infty[$.

De plus $\forall x > 1$, $f(x) \leq \left[1 - \left(\frac{1}{x} + \frac{\ln x}{x} \right) \right]$ et $\forall x > 1$, $\begin{cases} \frac{1}{x} > 0 \\ \frac{\ln x}{x} > 0 \end{cases}$

Donc $\forall x > 1$, $f(x) < 1$ (*)

Si f admettait pour limite $+\infty$ en $+\infty$, alors l'intervalle $[2; +\infty[$ contiendrait toutes les valeurs $f(x)$ pour x assez grand, ce qui contredit l'encadré (*). Ainsi f admet une limite réelle ℓ en $+\infty$.

On rappelle que $\forall x > 1$, $\frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right) \leq f(x) \leq \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right)$

Or selon un théorème de croissance comparée, $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\ln x}{x} = 0$

Donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{1}{x} - \frac{\ln x}{x} \right) = 1$. Le théorème de passage à la limite dans

une inégalité permet de conclure que $\boxed{\frac{1}{2} \leq \ell \leq 1}$

4. (a) g est dérivable sur $]0, +\infty[$ et pour tout réel $x > 0$,

$$\begin{aligned} g'(x) &= f'(x) - f'\left(\frac{1}{x}\right) \times \left(-\frac{1}{x^2}\right) = h(x) + \frac{1}{x^2} h\left(\frac{1}{x}\right) \\ &= \frac{\ln x}{1+x^2} + \frac{1}{x^2} \frac{\ln(1/x)}{1+1/x^2} = \frac{\ln x}{1+x^2} + \frac{(-\ln x)}{x^2+1} \end{aligned} \text{ donc } \boxed{g'(x) = 0}$$

- (b) On en déduit que la fonction g est constante sur l'intervalle $]0; +\infty[$. Ainsi $\forall x > 0$, $g(x) = g(1) = f(1) - f(1/1) = 0$ ce qui revient à dire que

pour tout réel $x > 0$, $f(x) = f\left(\frac{1}{x}\right)$

- (c) $\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{1}{x} = +\infty$ et $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = \ell$ d'après 3.

D'où, par composition $\lim_{x \rightarrow 0^+} f\left(\frac{1}{x}\right) = \ell$. Ainsi $\boxed{\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \ell}$

5. (a) On considère la fonction φ définie sur $]0; 1[$ par

$$\varphi(x) = f(x) - f(0) - \frac{1}{2}(x \ln x - x)$$

Alors φ est dérivable sur $]0; 1[$ et $\forall x \in]0; 1[$,

$$\varphi'(x) = f'(x) - \frac{1}{2} \left(\ln x + x \frac{1}{x} - 1 \right) = \frac{\ln x}{1+x^2} - \frac{1}{2} \ln x = \frac{(1-x^2) \ln x}{2(1+x^2)}$$

Or pour tout $x \in]0; 1[$, $1-x^2 > 0$, $\ln x < 0$ et $2(1+x^2) > 0$
 En conséquence $\forall x \in]0; 1[$, $\varphi'(x) < 0$. Il en résulte que la fonction φ est strictement décroissante sur $]0; 1[$.

D'autre part $\lim_{x \rightarrow 0^+} x \ln x = 0$ donc $\lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = 0$. On peut donc prolonger par continuité la fonction φ en zéro en posant $\varphi(0) = 0$. La fonction φ est décroissante sur $]0; 1[$ donc $0 < x < 1 \Rightarrow \varphi(x) \leq \varphi(0)$
 Autrement dit $\forall x \in]0; 1[$, $f(x) - f(0) \leq \frac{1}{2}(x \ln x - x)$

(b) D'après la question précédente, $\forall x \in]0; 1[$, $\frac{f(x) - f(0)}{x} \leq \frac{1}{2}(\ln x - 1)$

Or $\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{1}{2}(\ln x - 1) = -\infty$ car on sait que $\lim_{x \rightarrow 0^+} \ln x = -\infty$.

Donc, par comparaison, $\boxed{\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = -\infty}$

Ainsi la fonction f n'est pas dérivable en zéro mais sa courbe représentative Γ admet une demi-tangente verticale d'équation $x = 0$ au point d'abscisse zéro.

6. (a) La calculatrice fournit :

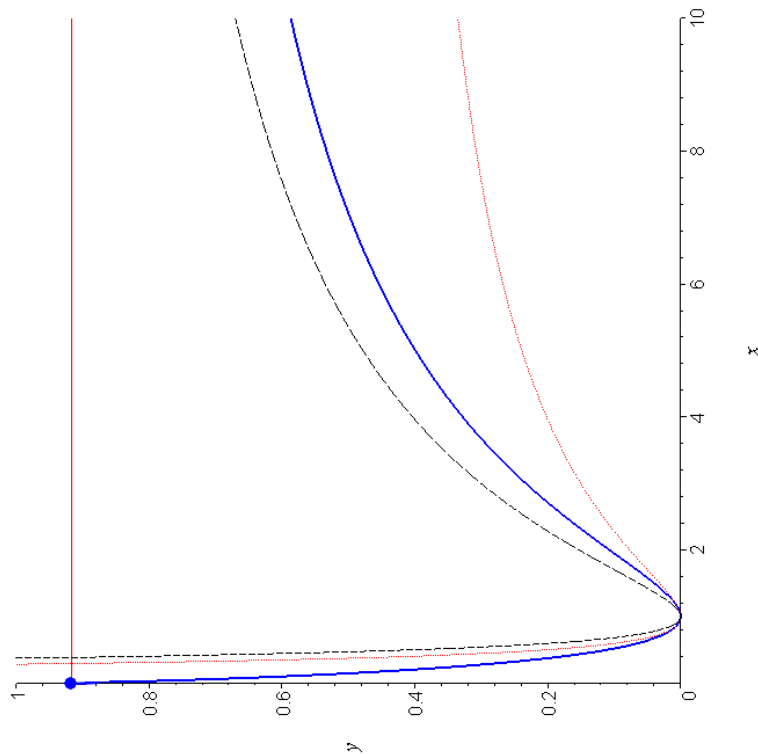
$$f(2) \approx 0,11 ; f\left(\frac{3}{2}\right) \approx 0,04 ; f(4) \approx 0,33 \text{ et } f(8) \approx 0,53.$$

On en déduit d'après 4.(b) les approximations suivantes :

$$f(0,5) \approx 0,11 ; f\left(\frac{2}{3}\right) \approx 0,04 ; f(0,25) \approx 0,33 \text{ et } f(0,125) \approx 0,53$$

Pour obtenir une approximation de $f(0)$, on pourra utiliser le logiciel GEOGEBRA en traçant la courbe représentant la fonction h . On obtient $f(0) \approx 0,92$.

(b) La courbe Γ en bleu.



TD4 : développements limités

1 Énoncé

Exercice 1.

1. (a) Rappeler sans justification, le développement limité de $x \mapsto \frac{1}{1+x}$ à l'ordre 2 au voisinage de zéro.
 (b) En déduire le développement limité à l'ordre 3 en zéro de $x \mapsto \ln(1+x)$.
2. On considère la fonction f définie sur l'intervalle ouvert $I =]-1, +\infty[$ par

$$f(x) = \begin{cases} \frac{\ln(1+x)}{x} & \text{si } x \neq 0 \\ 1 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

- (a) Montrer que f est continue en zéro.
 - (b) Écrire le développement limité à l'ordre 2 au voisinage de 0 de f .
 - (c) f est-elle dérivable en 0? Si oui, donner $f'(0)$.
3. On définit la fonction g sur $I \setminus \{0\}$ par $g(x) = (1+x)^{\frac{1}{x}}$.
 On rappelle que pour tous réels a et b tels que $a > 0$, $a^b = e^{b \ln a}$
 - (a) Déterminer le développement limité à l'ordre 2 au voisinage de 0 de la fonction $x \mapsto \exp(f(x) - 1)$.
 - (b) En déduire le développement limité à l'ordre 2 au voisinage de 0 de g .
 4. On pose, pour tout entier naturel non nul n , $u_n = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$.
 - (a) Pour $n \in \mathbb{N}^*$, exprimer u_n à l'aide de la fonction g .
 En déduire que la suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ est convergente et préciser sa limite ℓ .
 - (b) En utilisant la question 3.(b), proposer un équivalent simple de $u_n - \ell$ lorsque n tend vers $+\infty$.

2 Corrigé

Exercice 1.

- (a) On sait que $\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 + x^2\varepsilon_1(x)$ avec $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_1(x) = 0$

(b) La fonction $x \mapsto \ln(1+x)$ est dérivable sur $] -1, +\infty[$ et sa dérivée admet un développement limité à l'ordre 2 au voisinage de 0 donné ci-dessus.

Donc $x \mapsto \ln(1+x)$ admet un développement limité à l'ordre 3 au voisinage de 0 donné par :

$$\ln(1+x) = \underbrace{\ln(1)}_0 + x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 + x^3\varepsilon_2(x) \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_2(x) = 0$$

c'est-à-dire

$$\boxed{\ln(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 + o(x^3)}$$

- (a) On rappelle que $\ln(1+x) \underset{(x \rightarrow 0)}{\sim} x$. D'où $\frac{\ln(1+x)}{x} \xrightarrow{(x \rightarrow 0)} 1 = f(0)$

ce qui prouve que f est continue en zéro.

(b) En utilisant 1(b), on obtient directement :

$$\boxed{f(x) = 1 - \frac{1}{2}x + \frac{1}{3}x^2 + x^2\varepsilon_2(x)}$$

avec $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_2(x) = 0$

égalité encore valable en $x = 0$.

(c) Puisque f admet un $DL_2(0)$, elle admet aussi un développement limité à l'ordre 1 en 0. De plus f est définie en 0.

Donc f est **dérivable en 0** et $f'(0) = -\frac{1}{2}$.

(d) La tangente (T) au point $A(0, 1)$ à la courbe représentative \mathcal{C} de f , admet pour équation réduite : $\boxed{y = -\frac{1}{2}x + 1}$.

La position locale au voisinage de A , de \mathcal{C} par rapport à (T) , est donnée par le signe de la différence :

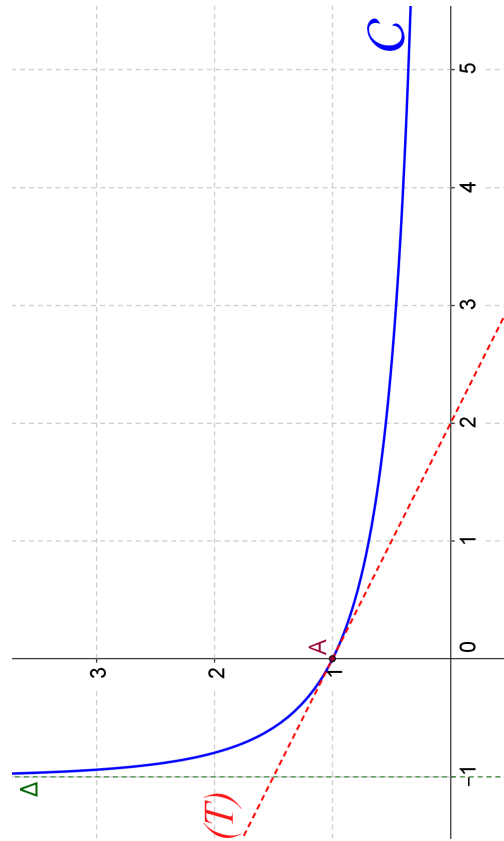
$$\begin{aligned} f(x) - \left(1 - \frac{1}{2}x\right) &= \frac{1}{3}x^2 + x^2\varepsilon_2(x) \\ &= x^2 \left(\frac{1}{3} + \varepsilon_2(x)\right) \end{aligned}$$

Or $\forall x \in I, x^2 \geq 0$ et pour tout réel x voisin de 0, $\frac{1}{3} + \varepsilon_2(x)$ est proche de $\frac{1}{3} > 0$.

Donc pour tout réel x voisin de 0, $x^2 \left(\frac{1}{3} + \varepsilon_2(x)\right) \geq 0$.

Ainsi $\exists r > 0 ; \forall x \in I \cap] -r, r[, f(x) \geq -\frac{1}{2}x + 1$.

Localement, la courbe \mathcal{C} est située **au dessus de sa tangente (T)** au voisinage de A .



3. (a) On sait que $f(x) - f(0) = -\frac{1}{2}x + \frac{1}{3}x^2 + x^2\varepsilon_2(x)$

et que $e^u = 1 + u + \frac{u^2}{2!} + u^2\varepsilon_3(u)$ avec $\lim_{u \rightarrow 0} \varepsilon_3(u) = 0$

Donc la fonction composée $x \mapsto \exp(f(x) - f(0))$ admet aussi un développement limité à l'ordre 2 en 0.

$$\begin{array}{c|c} u & \frac{1}{-2}x + \frac{1}{3}x^2 \\ \hline u^2 & \frac{1}{4}x^2 \end{array}$$

$$\begin{aligned} \text{Ainsi } e^{f(x)-f(0)} &= 1 + \left(-\frac{1}{2}x + \frac{1}{3}x^2\right) + \frac{1}{2!}\left(\frac{1}{4}x^2\right) + x^2\varepsilon_4(x) \\ &= 1 - \frac{1}{2}x + \frac{11}{24}x^2 + x^2\varepsilon_4(x) \end{aligned}$$

avec $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_4(x) = 0$.

(b) Pour tout réel $x \in I \setminus \{0\}$,

$$g(x) = (1+x)^{\frac{1}{x}} = e^{\frac{\ln(1+x)}{x}} = e^{f(x)} = e^{f(0)} e^{f(x)-f(0)} = e \exp(f(x) - f(0))$$

On en déduit $g(x) = e - \frac{e}{2}x + \frac{11e}{24}x^2 + x^2\varepsilon_5(x)$ avec $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_5(x) = 0$

4. (a) On remarque que $\forall n \in \mathbb{N}^*, u_n = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = g\left(\frac{1}{n}\right)$

Or $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} = 0$ et $\lim_{x \rightarrow 0} g(x) = e$.

D'où, par composée, $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = e$ et $\ell = e$.

(b) Pour tout entier naturel non nul n , $u_n - \ell = g\left(\frac{1}{n}\right) - e$.

Or pour n suffisamment «grand», $\frac{1}{n}$ est proche de zéro.

On peut donc remplacer la variable x du développement limité obtenu en 3.(b), par $\frac{1}{n}$ et écrire :

$$\begin{aligned} u_n - \ell &= -\frac{e}{2} \frac{1}{n} + \frac{11e}{24} \frac{1}{n^2} + \frac{1}{n^2} \varepsilon_5\left(\frac{1}{n}\right) \\ &= -\frac{e}{2n} + \frac{11e}{24n^2} + \frac{\varepsilon_n}{n^2} \quad \text{avec } \lim_{n \rightarrow +\infty} \varepsilon_n = 0 \end{aligned}$$

D'où $\frac{u_n - \ell}{\left(-\frac{e}{2n}\right)} = 1 + \frac{11e}{24n^2} \left(-\frac{2n}{e}\right) + \frac{\varepsilon_n}{n^2} \left(-\frac{2n}{e}\right) = 1 - \frac{22}{24n} - \frac{2\varepsilon_n}{ne}$

Donc $\frac{u_n - \ell}{\left(-\frac{e}{2n}\right)} \xrightarrow{(n \rightarrow +\infty)} 1$ ce qui revient à dire que

$$\boxed{u_n - e \underset{(n \rightarrow +\infty)}{\sim} -\frac{e}{2n}}$$

TD5 : applications linéaires

1 Énoncés

Exercice 1.

Soit $\mathcal{B}_0 = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 .

Soit $n = (a, b, c)$ un vecteur donné de \mathbb{R}^3 qui vérifie $a + b + c = 1$.

Soit f l'application définie sur \mathbb{R}^3 , qui à tout vecteur $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, associe le vecteur $f(u)$ défini par : $f(u) = u - (x + y + z)n$.

1. (a) Démontrer que f est un endomorphisme de \mathbb{R}^3 .
 (b) Pour tout entier $i \in \{1, 2, 3\}$, calculer $f(e_i)$ en fonction des réels a, b et c .
2. On désigne par $\text{Ker } f$ le noyau de f et par $\text{Im } f$ l'image de f .
 (a) Calculer $f(n)$ et en déduire que $n \in \text{Ker } f$.
 (b) En déduire que la dimension de $\text{Im } f$ est inférieure ou égale à 2.
3. (a) Montrer que $f \circ f = f$.
 (b) Soit $y \in \mathbb{R}^4$. Montrer que $y \in \text{Im } f \iff f(y) = y$.
 (c) Montrer que les vecteurs $(e_1 - e_2)$ et $(e_2 - e_3)$ appartiennent à $\text{Im } f$.
 (d) En déduire la dimension et une base de $\text{Im } f$.
4. (a) Déterminer la dimension et une base du noyau de f .
 (b) Démontrer que $\text{Ker } f$ et $\text{Im } f$ sont supplémentaires dans \mathbb{R}^4 .

Exercice 2.

Soit $E = \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ l'espace vectoriel des fonctions continues sur \mathbb{R} à valeurs dans \mathbb{R} .

On considère l'application Φ qui, à toute fonction f de E , associe la fonction $\Phi(f)$ définie sur \mathbb{R} par

$$\forall x \in \mathbb{R}, \Phi(f)(x) = \int_x^{x+1} f(t) dt$$

1. (a) Soit $f \in E$. En introduisant une primitive F de f sur \mathbb{R} , justifier que $\Phi(f)$ est dérivable sur \mathbb{R} .
 (b) En déduire que l'application Φ n'est pas surjective.
2. Montrer que Φ est un endomorphisme de E .
3. Soit la fonction $g : x \mapsto \cos(2\pi x)$. Calculer pour tout réel x , $\Phi(g)(x)$.
 Φ est-elle injective? Justifier.

Exercice 3. (avec des polynômes) On note :

- $E = \mathbb{R}[X]$ l'espace vectoriel réel des polynômes à une indéterminée et à coefficients réels,
- $E_n = \mathbb{R}_n[X]$ le sous-espace vectoriel de E formé des polynômes de degré inférieur ou égal à n (où $n \in \mathbb{N}$).

On définit l'application $\Delta : E \rightarrow E$ par $\Delta(P) = P(X+1) - P(X)$

1. Rappeler, sans démonstration, la dimension de l'espace E_n et sa base canonique \mathcal{B}_n .
2. Montrer que Δ est une application linéaire.
3. (a) Si C est un polynôme constant, que peut-on dire de $\Delta(C)$?
 (b) Déterminer le noyau de Δ . Δ est-elle injective ?
4. Soit n un entier naturel non nul.
 - (a) Montrer que, pour tout polynôme non constant P , $\deg(\Delta(P)) = \deg(P) - 1$
 - (b) En déduire que $\Delta(E_n) \subset E_{n-1}$.
 - (c) Démontrer que $\Delta(E_n) = E_{n-1}$. Δ est-elle surjective ?
 - (d) Justifier que si $Q \in E_{n-1}$, il existe un unique $P \in E_n$ tel que $\Delta(P) = Q$ et $P(0) = 0$.
5. Soit $(H_i)_{i \in \mathbb{N}}$ la suite de polynômes définie par :

$$H_0 = 1 \quad \text{et} \quad \forall i \in \mathbb{N}^*, \quad H_i = \frac{1}{i!} \prod_{k=0}^{i-1} (X - k) = \frac{X(X-1)(X-2)\dots(X-i+1)}{i!}$$

- (a) Préciser H_1, H_2, H_3 et calculer $H_1 + 6H_2 + 6H_3$.
- (b) Calculer $\Delta(H_0)$ et $\Delta(H_1)$. Prouver que, pour tout entier naturel i vérifiant $2 \leq i \leq 4$,

$$\Delta(H_i) = H_{i-1}$$

6. (a) En utilisant la question 5, déterminer le polynôme $P \in E_4$ tel que $P(0) = 0$ et

$$P(X+1) - P(X) = X^3$$

Indication : on exprimera P comme combinaison linéaire des H_i .

- (b) En déduire la valeur de $S = \sum_{k=0}^n k^3$ pour $n \in \mathbb{N}^*$.

2 Corrigés

Exercice 1.

1. (a)
 - On pose $\mathbf{u} = (x, y, z)$ et $\mathbf{v} = (x', y', z')$ et $\lambda \in \mathbb{R}$
 - Il reste à détailler $f(\lambda \cdot \mathbf{u} + \mathbf{v}) = \dots = \lambda \cdot f(\mathbf{u}) + f(\mathbf{v})$
- (b) $f(\mathbf{e}_k) = \mathbf{e}_k - \mathbf{n}$ d'où
 - $f(\mathbf{e}_1) = (1-a, -b, -c)$ $f(\mathbf{e}_2) = (-a, 1-b, -c)$ $f(\mathbf{e}_3) = (-a, -b, 1-c)$
2. (a) $f(\mathbf{n}) = \vec{0}$ donc $\mathbf{n} \in \ker f$.

- (b)
 - Par le thm du rang : $\dim(\mathbb{R}^3) = \dim(\ker f) + \dim(\text{Im} f)$
 - Or $\dim(\ker f) \geq 1$ car $\ker f \neq \{\vec{0}\}$
 - Donc $\text{rg}(f) \leq 2$

3. (a) $\forall \mathbf{u} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$,
 - $f \circ f(\mathbf{u}) = f(f(\mathbf{u})) = f(\mathbf{u} - (x+y+z)\mathbf{n}) = f(\mathbf{u}) - (x+y+z)f(\mathbf{n}) = f(\mathbf{u})$
- car $f(\mathbf{n}) = \vec{0}$.

- (b)
 - soit $\mathbf{y} \in \text{Im} f$. Alors $\exists \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3; \mathbf{y} = f(\mathbf{x})$.
 - D'où $f(\mathbf{y}) = f(f(\mathbf{x})) = f \circ f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) = \mathbf{y}$
 - La réciproque est évidente : $f(\mathbf{y}) \in \text{Im} f$.

$$\begin{aligned}
 f(\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2) &= f(\mathbf{e}_1) - f(\mathbf{e}_2) \\
 &= (1-a, -b, -c) - (-a, 1-b, -c) \\
 &= (1, -1, 0) \\
 &= \mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2
 \end{aligned}$$

Donc d'après 3.(b), $\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 \in \text{Im} f$. Idem pour $\mathbf{e}_2 - \mathbf{e}_3$.

- (d)
 - La famille $(\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2 - \mathbf{e}_3)$ est libre car $(1, -1, 0) \nparallel (0, 1, -1)$
 - $\text{Im} f$ est un \mathbb{R} -e.v. de dimension finie, qui contient une famille libre de 2 vecteurs. Donc $\dim(\text{Im} f) \geq 2$
 - D'après 2.(b), $\dim(\text{Im} f) \leq 2$ donc $\text{rg}(f) = \dim(\text{Im} f) = 2$
 - Ainsi $(\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_2 - \mathbf{e}_3)$ est une base de $\text{Im} f$.

4. (a)
 - D'après le théorème du rang : $\dim(\ker f) = \dim(\mathbb{R}^3) - \text{rg}(f) = 1$
 - Donc (\mathbf{n}) est une base de $\ker f$ ou encore $\ker f = \text{Vect}(\mathbf{n})$.
 - Soit $\mathbf{u} \in \ker f \cap \text{Im} f$. Alors $f(\mathbf{u}) = \vec{0}$ et $f(\mathbf{u}) = \mathbf{u}$. Donc $\mathbf{u} = \vec{0}$. Ainsi $\ker f \cap \text{Im} f = \{\vec{0}\}$ ce qui signifie que $\ker f$ et $\text{Im} f$ sont en somme directe.
 - $\dim(\mathbb{R}^3) = \dim(\ker f) + \dim(\text{Im} f)$ d'où $\mathbb{R}^3 = \ker f \oplus \text{Im} f$ ce qui signifie que $\ker f$ et $\text{Im} f$ sont supplémentaires dans \mathbb{R}^3 .

Exercice 2.

$$\forall x \in \mathbb{R}, \Phi(f)(x) = \int_x^{x+1} f(t) dt$$

1. (a) La fonction f est supposée continue sur \mathbb{R} , elle admet donc des primitives sur \mathbb{R} . Soit F l'une d'entre elles.
 Pour tout réel x , on a : $\Phi(f)(x) = F(x+1) - F(x)$.
 Comme F est dérivable sur \mathbb{R} , la fonction $\Phi(f)$ est aussi dérivable sur \mathbb{R}
 et $\forall x \in \mathbb{R}, (\Phi(f))'(x) = f(x+1) - f(x)$.
- (b) Soit $h : x \mapsto |x|$. La fonction h est continue sur \mathbb{R} et appartient donc à E , mais n'est pas dérivable en 0. Or pour toute fonction f de E , $\Phi(f)$ est dérivable sur \mathbb{R} . Donc h n'a pas d'antécédent par Φ , qui n'est donc pas surjective.

2. Soient f et g deux fonctions de E et λ un nombre réel. Alors pour tout réel x ,

$$\begin{aligned}
 (\Phi(\lambda f + g))(x) &= \int_x^{x+1} (\lambda f + g)(t) dt \text{ par définition de } \Phi \\
 &= \int_x^{x+1} (\lambda f(t) + g(t)) dt \\
 &= \lambda \int_x^{x+1} f(t) dt + \int_x^{x+1} g(t) dt \text{ par linéarité de l'intégrale} \\
 &= \lambda \Phi(f)(x) + \Phi(g)(x) \\
 &= (\lambda \Phi(f) + \Phi(g))(x)
 \end{aligned}$$

4. Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

(a) Soit P un polynôme non constant de degré n .

On peut écrire $P = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \dots + a_n X^n = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ avec $a_n \neq 0$.

Alors, par linéarité de Δ , $\Delta(P) = \sum_{k=0}^n a_k \Delta(X^k)$.

Or pour $k \geq 1$, $\Delta(X^k) = (X+1)^k - X^k = \sum_{i=0}^{k-1} \binom{k}{i} X^i$ est de degré $k-1$.

Donc $\deg(\Delta(P)) = \deg(\Delta(X^n)) = n-1$

Ainsi $\deg(\Delta(P)) = \deg(P) - 1$

(b) Il est clair que $\forall P \in E_n$, $\Delta(P) \in E_{n-1}$ ce qui signifie que $\Delta(E_n) \subset E_{n-1}$

(c) On note δ l'application linéaire de E_n dans E_{n-1} définie par

$$\forall P \in E_n, \delta(P) = \Delta(P) = P(X+1) - P(X)$$

En appliquant le **théorème du rang**, $\dim E_n = \dim(\text{Ker } \delta) + \dim(\text{Im } \delta)$

Or $\text{Ker } \delta = \text{Ker } \Delta = E_0$ est de dimension 1, $\dim E_n = n+1$ et $\text{Im } \delta = \Delta(E_n)$.

Donc $\dim(\text{Im } \delta) = n = \dim E_{n-1}$ et $\Delta(E_n)$ est un sous-espace vectoriel de E_{n-1} , qui a la même dimension que E_{n-1} .

Par conséquent $\Delta(E_n) \stackrel{(*)}{=} E_{n-1}$.

• Soit $Q \in E$. Supposons $Q \neq 0_E$. Posons $q = \deg(Q)$ et $n = q+1$. Puisque $Q \in E_{n-1}$, il existe $P \in E_n$ tel que $Q = \Delta(P)$ d'après (*). Donc Δ est **surjectif**.

(d) Soit $Q \in E_{n-1}$ un polynôme quelconque fixé de degré au plus $n-1$.

Existence : Δ étant surjective, $\exists R \in E_n / \Delta(R) = Q$.

En posant $P = R - R(0)$, on a $P \in E_n$ et $\Delta(P) = \Delta(R) - \Delta(R(0)) =$

On en déduit que $\Phi(\lambda f + g) = \lambda \Phi(f) + \Phi(g)$.

Ainsi l'application Φ est linéaire.

3. Soit $g : x \mapsto \cos(2\pi x)$ et $x \in \mathbb{R}$. Alors

$$\Phi(g)(x) = \int_x^{x+1} \cos(2\pi t) dt = \left[\frac{\sin(2\pi t)}{2\pi} \right]_{t=x}^{t=x+1} = \frac{1}{2\pi} (\sin(2\pi x + 2\pi) - \sin(2\pi x)).$$

Or la fonction sin est 2π -périodique. D'où $\sin(2\pi x + 2\pi) = \sin(2\pi x)$

puis $\Phi(g)(x) = 0$.

En désignant par $\tilde{0}$ la fonction constante égale à 0, on a donc $\Phi(g) = \tilde{0}$ avec $g \neq \tilde{0}$.

$\text{Ker}(\Phi) \neq \{\tilde{0}\}$. Ainsi Φ n'est pas injective.

Exercice 3.

1. Le \mathbb{R} -espace vectoriel E_n est de dimension finie égale à $n+1$.

Sa base canonique est $\mathcal{B}_n = (1, X, X^2, X^3, \dots, X^n)$.

2. Soit P et Q deux polynômes de E et λ un réel.

$$\begin{aligned} \Delta(\lambda P + Q) &= (\lambda P + Q)(X+1) - (\lambda P + Q)(X) \\ &= \lambda P(X+1) + Q(X+1) - (\lambda P(X) + Q(X)) \\ &= [\lambda P(X+1) - \lambda P(X)] + [Q(X+1) - Q(X)]. \end{aligned}$$

$$\text{Donc } \Delta(\lambda P + Q) = \lambda \Delta(P) + \Delta(Q)$$

3. (a) Soit $C \in \mathbb{R}_0[X]$ un polynôme constant.

Écrivons par exemple $C = c_0$ où $c_0 \in \mathbb{R}$.

Alors $\Delta(C) = c_0 - c_0 = 0$, ce qui montre que $C \in \text{Ker } \Delta$.

Ainsi $\mathbb{R}_0[X] \subset \text{Ker } \Delta$

(b) Réciproquement, soit $P \in \text{Ker } \Delta$. Alors $P(X+1) = P(X)$. Donc,

pour tout entier relatif n , $P(n) = P(0)$. On en déduit que le polynôme

$P(X) - P(0)$ possède une infinité de racines réelles, il est donc nul, et

par conséquent, $P(X) = P(0)$ est un polynôme constant : $P \in \mathbb{R}_0[X]$.

Ainsi $\text{Ker } \Delta \subset \mathbb{R}_0[X]$. L'inclusion établie en 3.(a) permet de conclure

$$\text{que } \boxed{\text{Ker } \Delta = \mathbb{R}_0[X]}$$

• $\text{Ker } \Delta \neq \{0_E\}$. Donc Δ n'est pas injective.

6. (a) $X^3 = H_1 + 6H_2 + 6H_3 = \Delta(H_2) + 6\Delta(H_3) + 6\Delta(H_4) = \Delta(H_2 + 6H_3 + 6H_4)$

Posons $P = \frac{H_2 + 6H_3 + 6H_4}{X(X-1) + X(X-1)(X-2) + \frac{X(X-1)(X-2)(X-3)}{4}}$. On obtient

D'où $X^3 = \Delta(P)$ et $P(0) = 0$ avec $\deg(P) = 4$.

(b) Soit $n \in \mathbb{N}^*$. $S = \sum_{k=0}^n k^3 = \sum_{k=0}^n (P(k+1) - P(k)) = P(n+1) - P(0) = P(n+1) = \frac{(n+1)n}{2} + \frac{(n+1)n(n-1)}{4} + \frac{(n+1)n}{4} [2 + 4(n-1) + (n-1)(n-2)] = \frac{(n+1)n}{4} [2 + 4n - n + n^2 - 2n - n + 2] = \frac{(n+1)n}{4} [2 + 4n - n + n^2 - 2n - n + 2] = \frac{(n+1)n}{4} (n^2 + n)$

Finalement

$$S = \left[\frac{n(n+1)}{2} \right]^2$$

$\Delta(R) = Q$ avec $P(0) = R(0) - R(0) = 0$.

Unicité : on suppose qu'il existe deux polynômes P et T éléments de E_n tels que

$$\Delta(P) = \Delta(T) = Q \quad \text{et} \quad P(0) = T(0) = 0$$

Alors $P - T \in \text{Ker}\Delta$. Donc $P - T$ est un polynôme constant égal à $k \in \mathbb{R}$.

En particulier $P(0) - T(0) = k = 0$. Donc $P = T$.

5. (a) $H_1 = X, H_2 = \frac{1}{2}X(X-1), H_3 = \frac{1}{6}X(X-1)(X-2), H_1 + 6H_2 + 6H_3 = X + 3X(X-1) + X(X-1)(X-2) = X + 3X^2 - 3X + X^3 - 2X^2 - X^2 + 2X = X^3$.
 (b) $\Delta(H_0) = 0$ et $\Delta(H_1) = 1$.

Soit $i \in \mathbb{N}^*$. On vient de voir que $\Delta(H_1) = H_0$. On propose ici un calcul général valable pour n'importe quel entier $i \geq 2$.

$$\begin{aligned} \Delta(H_i) &= H_i(X+1) - H_i(X) \\ &= \frac{1}{i!} \prod_{k=0}^{i-1} (X - (k-1)) - \frac{1}{i!} \prod_{k=0}^{i-1} (X - k) \\ &= \frac{(X+1)}{i!} \prod_{k=0}^{i-2} (X - k) - \frac{(X - i + 1)}{i!} \prod_{k=0}^{i-2} (X - k) \\ &= [(X+1) - (X - i + 1)] \frac{1}{i!} \prod_{k=0}^{i-2} (X - k) \\ &= \frac{i}{i!} \prod_{k=0}^{i-2} (X - k) \\ &= H_{i-1} \end{aligned}$$

TD6 : fonctions de deux variables

1 Énoncés

Exercice 1.

On admet dans cet exercice que l'équation d'inconnue x , $e^x = \frac{1}{x^2}$ admet une solution et une seule α dans $\mathbb{R}^{+*} =]0, +\infty[$, et que $\frac{1}{2} < \alpha < 1$.

On considère l'ouvert $U =]0, +\infty[\times \mathbb{R}$ de \mathbb{R}^2 et la fonction f de classe \mathcal{C}^2 sur U définie par

$$f : U \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \longmapsto \frac{1}{x} + e^x - y^2 e^y$$

1. Représenter graphiquement l'ensemble U .
2. Calculer, pour tout (x, y) de U , les dérivées partielles premières de f en (x, y) .
3. Montrer que f admet deux points critiques et deux seulement, dont l'un des deux est $a = (\alpha, -2)$.
4. Est-ce que f admet un extremum local en a ? Si oui, préciser sa nature.

Exercice 2.

Le but de l'exercice est l'étude des extremums de la fonction

$$f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \longmapsto x^2 - 2xy + 2y^2 + e^{-x}$$

1. (a) Montrer que l'équation d'inconnue réelle x , $e^{-x} = x$, admet une solution et une seule α .
 (b) Vérifier que $\frac{1}{2} < \alpha < 1$. *On rappelle que $e > 2$ et $\sqrt{e} < 2$.*
2. (a) Calculer les dérivées partielles premières de la fonction f .
 (b) Déterminer en fonction de α , le seul point critique de f , c'est-à-dire le seul couple de \mathbb{R}^2 en lequel f est susceptible de présenter un extremum.
3. (a) Calculer les dérivées partielles secondes de f .
 (b) En déduire que f présente un extremum m en un unique point de \mathbb{R}^2 .
 S'agit-il d'un minimum ou d'un maximum?
 (c) Exprimer en fonction de α la valeur exacte de cet extremum m .

2 Corrigés

Exercice 1.

On pose $U =]0, +\infty[\times \mathbb{R}$ et $\forall (x, y) \in U, f(x, y) = \frac{1}{x} + e^x - y^2 e^y$

1. U est le demi plan ouvert situé à droite de l'axe des ordonnées (axe exclu) des couples (x, y) de \mathbb{R}^2 pour lesquels $x > 0$.

2. Pour tout couple $(x, y) \in U$,

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = -\frac{1}{x^2} + e^x \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -(2y e^y + y^2 e^y) = -y(2+y)e^y$$

3. Le(s) éventuel(s) point(s) critique(s) de f sont solution(s) du système :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} -\frac{1}{x^2} + e^x = 0 \\ -y(2+y)e^y = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} e^x = \frac{1}{x^2} \\ y(2+y) = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x = \alpha \\ y = -2 \text{ ou } y = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = \alpha \\ y = -2 \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} x = \alpha \\ y = 0 \end{cases}$$

car on a admis que l'équation $e^x = \frac{1}{x^2}$ admettait une seule solution α dans $]0, +\infty[$. La fonction f admet donc exactement **deux points critiques** :

$$\boxed{a = (\alpha, -2)} \quad \text{et} \quad \boxed{b = (\alpha, 0)}$$

4. Comme f est de classe \mathcal{C}^2 sur l'ouvert U , il suffit de vérifier la condition suffisante d'extrémum d'ordre 2.

On calcule d'abord les dérivées partielles secondes de f sur U :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = \frac{2}{x^3} + e^x, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = 0 \quad \text{et} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = -(2 + 4y + y^2)e^y$$

En utilisant les notations de Monge au point $a = (\alpha, -2)$:

$$r = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) = \frac{2}{\alpha^3} + e^\alpha, \quad s = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(a) = 0 \quad \text{et} \quad t = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a) = -(2 - 8 + 4)e^{-2} = 2e^{-2}$$

La matrice hessienne de f en a est donc :

$$H(f)_a = \begin{pmatrix} r & s \\ s & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\alpha^3} + e^\alpha & 0 \\ 0 & 2e^{-2} \end{pmatrix}$$

son déterminant est $rt - s^2 = 2 \left(\frac{2}{\alpha^3} + e^\alpha \right) e^{-2} > 0$

donc $rt - s^2 > 0$ avec $r > 0$. Ainsi f présente un minimum local en a .

REMARQUES :

- on pourrait démontrer que **ce minimum n'est pas absolu**. En effet, la deuxième application partielle de f en un point quelconque (x_0, y_0) de U est la fonction $f_2 : t \mapsto f(x_0, t) = \frac{1}{x_0} + e^{x_0} - t^2 e^t$ qui a pour limite $-\infty$ lorsque $t \rightarrow +\infty$.
- on pourrait enfin prouver que f ne présente pas d'extrémum local en b .

Exercice 2. $f(x, y) = x^2 - 2xy + 2y^2 + e^{-x}$

1. (a) On étudie le sens de variation de la fonction différence

$$h : x \mapsto x - e^{-x}.$$

h est dérivable sur \mathbb{R} et $\forall x \in \mathbb{R}, h'(x) = 1 + e^{-x} > 0$.

- Limite de h en $+\infty : e^{-x} = \frac{1}{e^x} \xrightarrow{(x \rightarrow +\infty)} 0^+$.

D'où $\lim_{x \rightarrow +\infty} h(x) = +\infty$.

- Limite de h en $-\infty : \forall x < 0, h(x) = x \left(1 + \frac{e^{-x}}{-x} \right)$

Or $\lim_{x \rightarrow -\infty} -x = +\infty$ et on sait que $\lim_{X \rightarrow +\infty} \frac{e^X}{X} = +\infty$

On en déduit, par composition, que $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{e^{-x}}{-x} = +\infty$ puis que $\lim_{x \rightarrow -\infty} h(x) = -\infty$

x	$-\infty$	$+\infty$
$h'(x)$		$+$
h		\nearrow
	$-\infty$	

La fonction h est dérivable donc *continue* et *strictement* croissante sur l'*intervalle* \mathbb{R} . L'image de \mathbb{R} par h est l'intervalle :

$$h(\mathbb{R}) = \left[\lim_{-\infty} h ; \lim_{+\infty} h \right] = \mathbb{R} \text{ qui contient } 0.$$

Donc d'après le théorème dit «de la bijection», l'équation $h(x) = 0 \iff e^{-x} = x$ admet une unique solution α dans \mathbb{R}

(b) $h(1/2) = \frac{1}{2} - \frac{1}{\sqrt{e}} = \frac{\sqrt{e}-2}{2\sqrt{e}} < 0$ car $\sqrt{e} < 2$

et $h(1) = 1 - e^{-1} = \frac{e-1}{e} > 0$ car $e > 2$,

on obtient alors $h(1/2) < h(\alpha) < h(1)$.

Or la bijection réciproque de h a le même sens de variation que h , à savoir strictement croissante sur \mathbb{R} . Donc $1/2 < \alpha < 1$

2. (a) f est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}^2 qui est ouvert.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2x - 2y - e^{-x} \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -2x + 4y$$

(b) Le(s) éventuel(s) point(s) critique(s) de f sont solution(s) du système :

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2x - 2y - e^{-x} = 0 \\ -2x + 4y = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x - e^{-x} = 0 \\ y = x/2 \end{cases}$$

$\iff \begin{cases} x = \alpha \\ y = \alpha/2 \end{cases}$ car on a vu en 1.(a) que l'équation $x - e^{-x} = 0$ admettait une seule solution α .

La fonction f admet donc un unique point critique $a = (\alpha, \alpha/2)$

3. (a) $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = 2 + e^{-x}$; $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) = -2$ et $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 4$

(b) Comme f est de classe \mathcal{C}^2 sur l'ouvert \mathbb{R}^2 , il suffit de vérifier la condition suffisante d'extrémum d'ordre 2. En utilisant les notations de Monge au point $a = (\alpha, \alpha/2)$:

$$r = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) = 2 + e^{-\alpha}, \quad s = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(a) = -2 \quad \text{et} \quad t = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a) = 4$$

D'où $rt - s^2 = 4(2 + e^{-\alpha}) - 4 = 4 + 4e^{-\alpha} > 0$ avec $r > 0$.

Donc f présente un minimum local en a . Notons m ce minimum.

REMARQUE : on pourrait démontrer que ce minimum est absolu. En effet, la deuxième application partielle de f en un point quelconque (x_0, y_0) de \mathbb{R}^2 est la fonction $f_2 : t \mapsto f(x_0, t) = x_0^2 - 2x_0t + 2t^2 + e^{-x_0}$ qui présente un minimum absolu en $x_0/2$, minimum égal à $g(x_0) = x_0^2/2 + e^{-x_0}$.

En étudiant ensuite le sens de variations de la fonction $g : t \mapsto t^2/2 + e^{-t}$, on montre que $\forall t \in \mathbb{R}, g(t) \geq g(\alpha)$ avec $g(\alpha) = m$

(c) Comme $m = f(a)$ et $e^{-\alpha} = \alpha$

$$\begin{aligned} m &= \alpha^2 - 2\alpha \frac{\alpha}{2} + 2 \left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + e^{-\alpha} \\ &= \alpha^2 - \alpha^2 + \alpha^2/2 + \alpha \\ &= \frac{\alpha^2}{2} + \alpha \end{aligned}$$

TD7 : matrices et applications linéaires

1 Énoncés

Exercice 1.

Soit $E = \mathbb{R}_2[X]$ l'espace vectoriel des polynômes de degré au plus 2, à coefficients réels, muni de la base canonique $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$.

On définit l'application f sur E par : $\forall P \in E, f(P) = 2X P - (X^2 - 1)P'$.

1. Vérifier que si P appartient à E , alors $f(P)$ est de degré au plus 2.
2. Montrer que f est un endomorphisme de E .
3. Écrire la matrice A de f dans la base canonique \mathcal{B} de E . Quel est le rang de A ?
 f est-il bijectif?
4. On pose $Q_1 = (1 + X)^2$, $Q_2 = 1 - X^2$ et $Q_3 = (1 - X)^2$.
 - (a) Démontrer que la famille $\mathcal{B}' = (Q_1, Q_2, Q_3)$ est une base de E .
 - (b) Calculer $f(Q_1)$, $f(Q_2)$ et $f(Q_3)$ en fonction de Q_1 , Q_2 et Q_3 .
 - (c) En déduire la matrice A' de f dans la base \mathcal{B}' .
 - (d) Déterminer le noyau de f .

Exercice 2.

E désigne un espace vectoriel sur \mathbb{C} de dimension 3, rapporté à une base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$. Pour tout nombre complexe k , on considère l'endomorphisme f de E défini par :

$$f(e_2) = 0 \quad \text{et} \quad f(e_1) = f(e_3) = k e_1 + e_2 - k e_3$$

1. Calculer $f(e_1 + i e_2 - e_3)$.
2. (a) Déterminer une base de $\text{Im } f$ et donner le rang de f .
(b) En déduire la dimension du noyau de f et montrer que $\text{Ker } f = \text{Vect}(e_2, e_1 - e_3)$.
3. Écrire la matrice A de f dans \mathcal{B} et calculer A^2 . En déduire sans calcul $f \circ f$.
4. On pose $e'_1 = f(e_1)$, $e'_2 = e_1 - e_3$ et $e'_3 = e_3$.
 - (a) Montrer que (e'_1, e'_2, e'_3) est une base de E .
 - (b) Donner la matrice A' de f dans cette base.
5. Pour tout complexe z non nul, on pose $B(z) = A - zI$,
 I désignant la matrice identité de $\mathfrak{M}_3(\mathbb{C})$.
 - (a) Calculer $(A - zI)(A + zI)$. En déduire que $B(z)$ est inversible puis écrire $(B(z))^{-1}$ en fonction de z , I et A .
 - (b) Pour tout n de \mathbb{N}^* , déterminer $(B(z))^n$ en fonction de z , n , I et A .

2 Corrigés

Exercice 1.

$E = \mathbb{R}_2[X]$ et l'application f est définie par $\forall P \in E, f(P) = 2XP - (X^2 - 1)P'$.

1. Soit P un polynôme de E .

Alors il existe des réels a, b et c tels que $P = aX^2 + bX + c$. D'où

$$\begin{aligned} f(P) &= 2XP - (X^2 - 1)P' \\ &= 2X(aX^2 + bX + c) - (X^2 - 1)(2aX + b) \\ &= 2aX^3 + 2bX^2 + 2cX - (2aX^3 + bX^2 - 2aX - b) \\ &= bX^2 + 2(a + c)X + b \end{aligned}$$

Donc $f(P)$ est de degré au plus 2 (b peut éventuellement être égal à 0).

Ainsi f est bien à valeurs dans E .

Variante : on raisonne sur le degré de $P \in E$ en distinguant deux cas.

- 1ER CAS : si $\deg(P) \leq 1$ alors P' est constant (éventuellement nul) et $\deg(X^2 - 1)P' \leq 2$.
De plus $\deg(2XP) = \deg(2X) + \deg(P) = 1 + \deg(P) \leq 2$.
Donc $\deg(f(P)) \leq \max\{\deg(2XP), \deg[(X^2 - 1)P']\} \leq 2$.

- 2ÈME CAS : si $\deg(P) = 2$, on note a le coefficient dominant de P . Alors le monôme de plus haut degré de P' est $2aX$, celui de $(X^2 - 1)P'$ est donc $2aX^3$; et le monôme de plus haut degré de $2XP$ est également $2aX^3$.

On conclut que dans la différence $2XP - (X^2 - 1)P'$, les termes de degré 3 s'annulent. Ainsi $f(P)$ est de degré au plus 2.

2. Soit P et Q deux polynômes de E . Soit λ un scalaire réel.

$$\begin{aligned} f(\lambda P + Q) &= 2X(\lambda P + Q) - (X^2 - 1)(\lambda P + Q)' \\ &= 2X(\lambda P + Q) - (X^2 - 1)(\lambda P' + Q') \\ &= \lambda 2XP + 2XQ - \lambda(X^2 - 1)P' - (X^2 - 1)Q' \\ &= \lambda(2XP - (X^2 - 1)P') - (2XQ - (X^2 - 1)Q') \\ &= \lambda f(P) + f(Q) \end{aligned}$$

Par conséquent f est une application linéaire de E dans E .

3. On commence par calculer les images par f des polynômes formant la base \mathcal{B} .

$$f(1) = 2X - (X^2 - 1) \times 0 = 2X, \quad f(X) = 2X^2 - (X^2 - 1) \times 1 = 1 + X^2, \\ \text{et } f(X^2) = 2X^3 - (X^2 - 1)2X = 2X. \quad \text{On en déduit que}$$

$$A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

La matrice A a deux colonnes identiques. Elle a le même rang que la matrice

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Or les deux colonnes de cette dernière matrice ne sont pas proportionnelles. Donc A est de rang 2.

Comme A n'est pas de rang égal à son ordre 3, A n'est pas inversible.

Par conséquent l'application linéaire f n'est pas bijective.

4. On pose $Q_1 = (1 + X)^2$, $Q_2 = 1 - X^2$ et $Q_3 = (1 - X)^2$.

Il est faux d'écrire que $Q_1 = (1, 2, 1)$ ou encore que

$$\mathcal{B}' = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Un polynôme n'est pas une matrice colonne et $E \neq \mathbb{R}^3$.

(a) Soit α_1, α_2 et α_3 des réels tels que $\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2 + \alpha_3 Q_3 = 0$.

$$\text{Alors } \alpha_1(1 + X)^2 + \alpha_2(1 - X^2) + \alpha_3(1 - X)^2 = 0.$$

$$\text{D'où } \alpha_1(1 + 2X + X^2) + \alpha_2(1 - X^2) + \alpha_3(1 - 2X + X^2) = 0.$$

$$\text{Donc } (\alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3)X^2 + 2(\alpha_1 - \alpha_3)X + (\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3) = 0.$$

On en déduit par identification des coefficients :

$$\begin{cases} \alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3 = 0 & \alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3 = 0 \\ 2(\alpha_1 - \alpha_3) = 0 & \alpha_1 - \alpha_3 = 0 \iff \begin{cases} 1 L_2 \leftarrow \frac{1}{2} L_2 \\ 1 L_3 \leftarrow \frac{1}{2} (L_3 + L_1) \end{cases} \\ \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 = 0 & \alpha_1 + \alpha_3 = 0 \iff \begin{cases} 0 L_2 \leftarrow \frac{1}{2} L_2 \\ 0 L_3 \leftarrow \frac{1}{2} (L_3 + L_1) \end{cases} \end{cases}$$

Il ne fallait pas utiliser ici la formule du changement de base $A' = P^{-1}AP$ dans laquelle P désigne la matrice de passage de la base canonique \mathcal{B} vers la base \mathcal{B}' .

- (d) D'après le théorème du rang, $\dim(E) = \dim(\text{Ker } f) + \text{rg}(f)$.
 D'où $\dim(\text{Ker } f) = \dim(E) - \text{rg}(f) = 3 - 2 = 1$. Or d'après la question précédente, $f(Q_2) = 0$. Donc $Q_2 \in \text{Ker } f$ avec $Q_2 \neq 0$.

Enfinement $\text{Ker } f = \text{Vect}(1 - X^2)$

Exercice 2.

1. f étant linéaire,

$$f(e_1 + ie_2 - e_3) = f(e_1) + if(e_2) + (-1) \cdot f(e_3) = f(e_1) - f(e_3) = \vec{0}_E.$$

2. (a) Par définition de l'image,

$$\begin{aligned} w \in \text{Im } f &\iff \exists u \in E / w = f(u) \\ &\iff \exists (x, y, z) \in \mathbb{C}^3 / w = f(xe_1 + ye_2 + ze_3) \\ &\iff \exists (x, y, z) \in \mathbb{C}^3 / w = xf(e_1) + yf(e_2) + zf(e_3) \\ &\iff \exists (x, y, z) \in \mathbb{C}^3 / w = (x+z)f(e_1) \\ &\iff \exists \lambda \in \mathbb{C} / w = \lambda f(e_1) \\ &\iff w \in \text{Vect}(f(e_1)) \end{aligned}$$

Donc $\text{Im } f = \text{Vect}(f(e_1))$ et $(f(e_1))$ est une famille génératrice de $\text{Im } f$ et libre (un seul vecteur non nul) donc une base de $\text{Im } f$.

Enfin $\text{rg}(f) = \dim(\text{Im } f) = 1$

- (b) • D'après le **théorème du rang**, $\dim(E) = \dim(\text{Ker } f) + \text{rg}(f)$
 Comme $\dim(E) = 3$, on obtient $\dim(\text{Ker } f) = 3 - 1 = 2$.

• Il suffit donc de vérifier que les deux vecteurs donnés appartiennent à $\text{Ker } f$ et qu'ils sont linéairement indépendants :

$f(e_2) = \vec{0}_E$ et $f(e_1 - e_3) = f(e_1) - f(e_3)$ car f est linéaire d'où $f(e_1 - e_3) = \vec{0}_E$. Donc ils appartiennent bien à $\text{Ker } f$.

Comme la famille (e_1, e_2, e_3) est une base, elle est libre.

$$\iff \begin{cases} \alpha_1 - \alpha_2 + \alpha_3 = 0 \\ \alpha_1 - \alpha_3 = 0 \\ \alpha_1 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ \alpha_3 = 0 \end{cases}$$

Ainsi $\mathcal{B}' = (Q_1, Q_2, Q_3)$ est **famille libre** de 3 vecteurs dans un espace vectoriel E qui est de dimension 3.
 $\mathcal{B}' = (Q_1, Q_2, Q_3)$ est une base de E .

(b)

$$\begin{aligned} f(Q_1) &= 2XQ_1 - (X^2 - 1)Q'_1 \\ &= 2X(1+X)^2 - (X-1)(X+1) \times 2(1+X) \\ &= 2X(1+X)^2 - 2(X-1)(1+X)^2 \\ &= (1+X)^2 [2X - 2(X-1)] \\ &= 2(1+X)^2 \\ &= 2Q_1 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(Q_2) &= 2X(1-X)^2 - (X^2 - 1) \times (-2X) \\ &= (1-X^2)(2X - 2X) \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(Q_3) &= 2X(1-X)^2 - (X^2 - 1) \times (-2)(1-X) \\ &= 2X(1-X)^2 + 2(X-1)(X+1)(1-X) \\ &= (1-X)^2 [2X - 2(X+1)] \\ &= -2(1-X)^2 \\ &= -2Q_3 \end{aligned}$$

(c) On en déduit directement que

$$A' = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

5. (a) • On développe : $(A - zI)(A + zI) = A^2 + zAI - zIA - z^2I^2 = -z^2I$
 • Or $z \neq 0$ Donc $B(z) \left[\frac{-1}{z^2} (A + zI) \right] = I$

avec $\frac{-1}{z^2} (A + zI) \in \mathfrak{M}_3(\mathbb{C})$. En conclusion, $B(z)$ est inversible et

$$\boxed{(B(z))^{-1} = -\frac{1}{z^2} (A + zI)}$$

- (b) On rappelle que $B(z) = A + (-zI)$

Comme les matrices A et $(-zI)$ commutent, on peut appliquer la formule du binôme de Newton.

D'où pour tout entier naturel $n \geq 2$,

$$[B(z)]^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} A^k (-zI)^{n-k} \text{ et comme } A^k = O_3 \text{ pour } k \geq 2$$

$$B(z)^n = \sum_{k=0}^1 \binom{n}{k} A^k (-zI)^{n-k} + \sum_{k=2}^n \binom{n}{k} O_3$$

$$= \sum_{k=0}^1 (-z)^{n-k} \binom{n}{k} A^k$$

$$= (-z)^n I + n(-z)^{n-1} A$$

Finalement pour tout entier $n \geq 1$,

$$\boxed{[B(z)]^n = (-z)^{n-1} (nA - zI)}$$

Soit x et y deux nombres complexes tels que $x e_2 + y (e_1 - e_3) = \vec{0}_E$
 alors $x = y = -y = 0$.

Donc $(e_2, e_1 - e_3)$ est une famille libre de $\text{Ker } f$ de deux vecteurs.

Par conséquent $\boxed{(e_2, e_1 - e_3)}$ est une base de $\text{Ker } f$.

3. L'énoncé fournit les images par f des vecteurs e_1, e_2, e_3 dans la base (e_1, e_2, e_3) .

$$A = \begin{pmatrix} k & 0 & k \\ 1 & 0 & 1 \\ -k & 0 & -k \end{pmatrix}$$

$$\text{Et } A^2 = \begin{pmatrix} k & 0 & k \\ 1 & 0 & 1 \\ -k & 0 & -k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k & 0 & k \\ 1 & 0 & 1 \\ -k & 0 & -k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = O_3$$

A^2 est la matrice associée à $f \circ f$ dans la base \mathcal{B} donc $\boxed{f \circ f = \vec{0}_{\mathcal{L}(E)}}$

4. (a) Montrons que la famille (e'_1, e'_2, e'_3) est libre dans E .

...

Donc $\boxed{\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, e'_3)}$ est une base de E .

- (b) On calcule les images par f de ces vecteurs puis leurs coordonnées dans la «nouvelle» base \mathcal{B}' :

$$f(e'_1) = f(f(e_1)) = \vec{0}_E \text{ car } f \circ f = \vec{0}_{\mathcal{L}(E)}$$

$$f(e'_2) = f(e_1 - e_3) = \vec{0}_E \text{ car } (e_1 - e_3) \in \text{Ker } f$$

$$f(e'_3) = f(e_3) = f(e_1) = e'_1 = 1 e'_1 + 0 e'_2 + 0 e'_3$$

Ainsi $A' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$