

# Espaces probabilisés

## I Cas d'un univers fini

### I.1 Le langage des probabilités

Une *expérience aléatoire* (ou une *épreuve aléatoire*) est une expérience reproductible dont le résultat dépend du hasard. L'ensemble de toutes les issues possibles (ou *éventualités*) de cette expérience est appelé *univers*, on le note  $\Omega$ . Lorsqu'on effectue une expérience aléatoire, certains faits liés à cette expérience peuvent se produire ou non, on les appelle *événements*. Lorsque  $\Omega$  est un ensemble fini, on identifie chaque événement à une unique partie de  $\Omega$ . On appelle *événement élémentaire* tout événement réalisé pour une seule issue, un événement élémentaire est donc modélisé par un singleton  $\{\omega\}$  de  $\Omega$ .

langage probabiliste	théorie des ensembles
événement certain (toujours réalisé)	$\Omega$
événement impossible (jamais réalisé)	$\emptyset$
événement contraire de $A$ , noté $\bar{A}$	complémentaire de $A$ dans $\Omega$
événement : « $A$ et $B$ »	$A \cap B$
événement : « $A$ ou $B$ »	$A \cup B$
$A$ et $B$ sont incompatibles	$A \cap B = \emptyset$
$A$ entraîne $B$	$A \subset B$

### I.2 Probabilité sur un ensemble fini

#### Définition 1

Soit  $\Omega$  un ensemble fini. On appelle **probabilité** sur  $\Omega$  toute application  $P$  de l'ensemble  $\mathcal{P}(\Omega)$  des parties de  $\Omega$  à valeurs dans  $[0, 1]$  vérifiant :

- $P(\Omega) = 1$
- pour tous événements incompatibles  $A$  et  $B$ ,  $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

Tout couple  $(\Omega, P)$  où  $\Omega$  est un ensemble fini et  $P$  une probabilité sur  $\Omega$  s'appelle un *espace probabilisé fini*. Le nombre  $P(A)$  s'appelle *la probabilité de l'événement  $A$* .

#### Proposition 1

Soit  $\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n\}$  un ensemble fini de cardinal  $n$  où  $n$  est un entier naturel non nul. Soit  $P$  une probabilité sur  $\Omega$ . On pose  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $p_i = P(\{\omega_i\})$ . Alors

- $\sum_{i=1}^n p_i = 1$
- pour tout événement  $A$ , le réel  $P(A)$  est égal à la somme des probabilités des singletons  $\{\omega_i\}$  dont  $A$  est la réunion.

**Exemple** : une urne contient 4 boules numérotées de 1 à 4. On tire au hasard et simultanément 2 boules de l'urne et on s'intéresse au plus grand des deux numéros obtenus.

### Théorème 2

Soit  $A$  et  $B$  deux événements.

(i)  $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$ . En particulier  $P(\emptyset) =$

(ii) Si  $A \subset B$  alors  $P(A) \leq P(B)$

(iii)

$$P(A \cup B) =$$

(iv) Si  $A_1, A_2, \dots, A_k$  sont des événements deux à deux incompatibles, alors

$$P(A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_k) = \dots\dots\dots$$

## I.3 L'hypothèse d'équiprobabilité

### Définition 2

Soit  $\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n\}$  un ensemble fini non vide de cardinal  $n$  (où  $n \in \mathbb{N}^*$ ).  
La probabilité sur  $\Omega$  telle que :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, P(\{\omega_i\}) = \frac{1}{n}$$

s'appelle **la probabilité uniforme** sur  $\Omega$ .

Les événements élémentaires ont tous la même probabilité : ils sont ...

Si  $P$  est la probabilité uniforme sur  $\Omega$ , alors pour tout événement  $A \subset \Omega$  :

$$P(A) = \sum_{\omega \in A} P(\{\omega\}) = \sum_{\omega \in A} \frac{1}{n} = \frac{1}{n} \sum_{\omega \in A} 1 = \frac{\text{card}(A)}{\text{card}(\Omega)}$$

On dit alors qu'il y a «équiprobabilité» (des événements élémentaires) et que  $P(A)$  est le quotient du «nombre de cas favorables» par le «nombre total de cas possibles».

ATTENTION : la formule  $P(A) = \text{card}(A)/\text{card}(\Omega)$  n'est pas valable lorsque la probabilité  $P$  considérée n'est pas la probabilité uniforme.

En pratique, on aura affaire à la probabilité uniforme à chaque fois qu'il sera question d'une pièce équilibrée, d'un dé équilibré, etc.

## II Cas général

### II.1 Motivation

Les univers que l'on va rencontrer ne seront pas tous finis. Lorsque  $\Omega$  est infini, la construction d'une probabilité est un peu plus compliquée.

**Exemple** : On tire au hasard sur une cible plane  $\mathcal{C}$ . On suppose que chaque coup atteint la cible. Le résultat de chaque tir est représenté par le point d'impact  $M$ . L'univers  $\Omega$  de cette expérience aléatoire est donc l'ensemble des points de la cible.

Soit  $A$  une partie de  $\Omega$ , on considère l'événement  $A$  : « l'impact est dans  $A$  ». Intuitivement, on pourrait penser que  $P(A) = \frac{\text{aire}(A)}{\text{aire}(\mathcal{C})}$ . Il faut donc être capable de calculer l'aire de  $A$ , donc on ne peut pas prendre n'importe quelle partie de  $\Omega$  pour calculer  $P(A)$ .

### II.2 La tribu des événements

#### Définition 3

Soit  $\Omega$  un ensemble non vide et  $\mathcal{T}$  une partie de  $\mathcal{P}(\Omega)$ , c'est-à-dire un ensemble de parties de  $\Omega$ .

On dit que  $\mathcal{T}$  est une **tribu** sur  $\Omega$  si :

- (i)  $\Omega \in \mathcal{T}$
- (ii) Pour tout  $B \in \mathcal{T}$ ,  $\overline{B}$
- (iii) Pour toute suite  $(B_n)_{n \in \mathbb{N}}$  d'éléments de  $\mathcal{T}$ , la réunion  $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n$  appartient à  $\mathcal{T}$ .

Par exemple,  $\mathcal{P}(\Omega)$  est une tribu de parties de  $\Omega$ .

#### Définition 4

Soit  $\Omega$  un ensemble et  $\mathcal{T}$  une tribu sur  $\Omega$ .

Le couple  $(\Omega, \mathcal{T})$  s'appelle un **espace probabilisable**.

Étant donné  $\Omega$  un ensemble et  $\mathcal{T}$  une tribu sur  $\Omega$ ,

- $\emptyset$
- si  $A$  et  $B$  sont deux éléments de  $\mathcal{T}$ , alors  $A \cup B$ ,  $A \cap B$  et  $A \setminus B$  sont dans
- si  $(B_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est une suite d'éléments de  $\mathcal{T}$ , alors

## II.3 Probabilité sur un espace probabilisable

### Définition 5

Soit  $(\Omega, \mathcal{T})$  un espace probabilisable. On appelle **probabilité** sur  $(\Omega, \mathcal{T})$  toute application  $P$  définie sur  $\mathcal{T}$  à valeurs dans  $[0; 1]$  vérifiant :

- $P(\Omega) = 1$
- pour toute suite  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  d'événements de  $\mathcal{T}$  deux à deux incompatibles,

$$P\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n)$$

$(\Omega, \mathcal{T}, P)$  est alors appelé **espace probabilisé**.

La principale différence par rapport au cas fini est que dans le deuxième axiome, il a fallu prendre une suite infinie d'événements ce qui n'était pas possible dans le cas fini car il n'existe qu'un nombre fini d'événements.

### Proposition 3

Soit  $\Omega = \{\omega_i / i \in \mathbb{N}\}$  un ensemble dénombrable.

Si  $(p_i)_{i \in \mathbb{N}}$  est une suite de réels positifs telle que la série  $\sum p_i$  converge et a pour somme  $\sum_{i=0}^{+\infty} p_i = 1$ , alors il existe une unique probabilité  $P$  sur  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$  telle que

### Proposition 4

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, P)$  un espace probabilisé. Soit  $A$  et  $B$  deux événements.

- (i)  $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$ . En particulier  $P(\emptyset) = 0$
- (ii) Si  $A \subset B$  alors  $P(B \setminus A) = P(B) - P(A)$
- (iii)  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
- (iv)

$$P(A \cup B \cup C) = P(A) + P(B) + P(C) - P(A \cap B) - P(A \cap C) - P(B \cap C) + P(A \cap B \cap C)$$

## III Conditionnement

### III.1 Probabilité conditionnelle

#### Définition 6

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, P)$  un espace probabilisé et  $A$  un événement de probabilité non nulle. Pour tout événement  $B$ , on appelle probabilité conditionnelle de  $B$  sachant  $A$ , le nombre noté  $P_A(B)$  défini par :

$$P_A(B) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$

$P_A(B)$  se lit : «probabilité de  $B$  sachant  $A$ ».

#### Proposition 5

Soit  $A$  un événement de probabilité non nulle. Alors  $P_A$  est une probabilité sur  $(\Omega, \mathcal{T})$ . Donc pour tout événement  $B$ ,  $0 \leq P_A(B) \leq 1$  et  $P_A(\overline{B}) = 1 - P_A(B)$ .

### III.2 Formule des probabilités composées

#### Proposition 6

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, P)$  un espace probabilisé.

Soit  $A, B$  et  $C$  trois événements tels que  $P(A \cap B \cap C) \neq 0$ . Alors :

$$P(A \cap B \cap C) = P(A) \times P_A(B) \times P_{A \cap B}(C)$$

**Preuve :**  $P((A \cap B) \cap C) = P(A \cap B) P_{A \cap B}(C) = P(A) P_A(B) P_{A \cap B}(C)$

cette formule se généralise par récurrence sur  $n \geq 2$  à  $P(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n)$ . ■

**Exemple** : on tire successivement et sans remise trois boules dans une urne qui contient au départ 3 boules blanches et 7 noires. Pour tout  $k \in \{1, 2, 3\}$ , on note  $B_k$  l'événement «la  $k$ -ème boule tirée est blanche». Donner  $P(B_1)$ ,  $P_{B_1}(B_2)$  et  $P_{B_1 \cap B_2}(B_3)$ . En déduire la probabilité pour que les trois boules tirées soient blanches.

### III.3 Formule des probabilités totales

#### Définition 7 (système complet d'événements)

Soit  $(\Omega, \mathcal{T})$  un espace probabilisable. On appelle **système complet d'événements** de  $\Omega$  toute famille  $(A_i)_{i \in I}$  d'événements (où  $I$  est une partie non vide de  $\mathbb{N}$ ) telle que

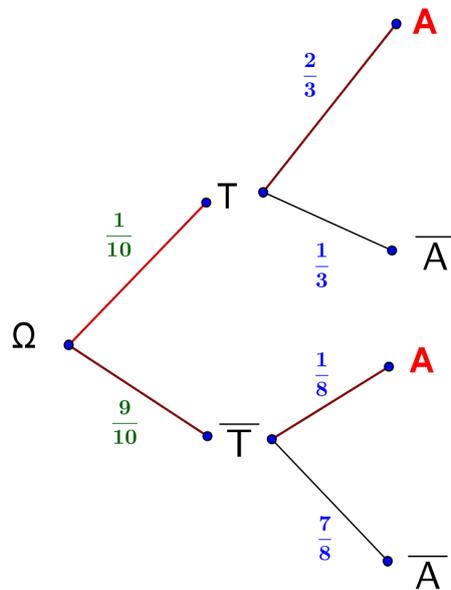
- aucun de ces événements n'est vide :  $\forall i \in I, A_i \neq \emptyset$
- les événements  $A_i$  sont deux à deux incompatibles :

$$\forall (i, j) \in I^2, (i \neq j \implies A_i \cap A_j = \emptyset)$$

- leur réunion est égale à  $\Omega$  :

En pratique,  $I = \mathbb{N}$  ou  $I = \llbracket 1, n \rrbracket$ .

**Exemple** : on choisit au hasard un individu dans une population comportant 10% de tricheurs. On fait tirer une carte d'un jeu de 32 cartes à cet individu. On sait que si cet individu est un tricheur, il a 2 chances sur 3 de tirer un as. Quelle est la probabilité que cet individu tire un as ?



**Théorème 7** (formule des probabilités totales)

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  un système complet d'événements tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, P(A_n) \neq 0$ . Alors, pour tout événement  $B$ ,

$$P(B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n \cap B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n) P_{A_n}(B)$$

**Preuve** : soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  un système complet d'événements tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, P(A_n) \neq 0$  et  $B \in \mathcal{T}$  un événement.

D'après la théorie des ensembles,  $B = \Omega \cap B = \left( \bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n \right) \cap B = \bigcup_{n=0}^{+\infty} (A_n \cap B)$

Or les  $A_n \cap B$  sont deux à deux incompatibles. Donc, d'après le second axiome de la définition 5,

$$P(B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n \cap B)$$

■

### III.4 Indépendance stochastique

Soit  $A$  et  $B$  deux événements tels que  $P(B) \neq 0$ . Si la réalisation de  $B$  n'influe pas sur la probabilité de  $A$  c.à.d.  $P_B(A) = P(A)$ , on dit que  $A$  et  $B$  sont indépendants.

#### Définition 8

On dit que deux événements  $A$  et  $B$  sont **indépendants** (pour la probabilité  $P$ ) ssi

$$P(A \cap B) =$$

ATTENTION : ne pas confondre indépendance et incompatibilité.

Dans la pratique, l'indépendance est souvent donnée a priori, elle s'impose de façon plus ou moins intuitive.

**Exemple** : deux tireurs  $a$  et  $b$  visent une cible. Le tireur  $a$  touche la cible avec une probabilité de  $1/4$  et  $b$  touche la cible avec une probabilité de  $2/5$ . Quelle est la probabilité que la cible soit atteinte ?

REMARQUE : si  $A$  et  $B$  sont deux événements indépendants alors  $\bar{A}$  et  $B$ ,  $A$  et  $\bar{B}$  et  $\bar{A}$  et  $\bar{B}$  le sont aussi.

#### Définition 9 ( indépendance d'une suite d'événements)

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, P)$  un espace probabilisé et  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite d'éléments de  $\mathcal{T}$ .

On dit que les événements  $A_n$  sont **mutuellement indépendants** pour la probabilité  $P$  ssi pour toute partie finie non vide  $I$  de  $\mathbb{N}$ , on a

$$P\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) =$$

ce qui désigne le produit des  $P(A_i)$  pour  $i$  décrivant  $I$ .

REMARQUE : si des événements sont **mutuellement indépendants**, alors ils sont deux à deux indépendants, mais la réciproque est fautive.